

Le problème apparaît alors sur le dessin :
 la droite passant par B et normale à
 $\nabla(f+g)_B$ coupe le cercle en B.

Ainsi, pour B' sur le cercle,
 suffisamment proche de B
 du bon côté par rapport à B
 (ici, en sens \curvearrowright)

on aura que

$$(\nabla(f+g)_B | \vec{BB}') > 0$$

et soit $\sim \cos(\alpha) \|\nabla(f+g)_B\| \cdot \|\vec{BB}'\|$
 où α l'angle entre la tangente au cercle
 en B et $\nabla(f+g)_B$
 $\hookrightarrow T_B$
 ainsi,

$$(f+g)(B') = (f+g)(B) + \underbrace{(\nabla(f+g)_B | \vec{BB}')}_{\sim \text{linéaire en } \|\vec{BB}'\|} + o(\|\vec{BB}'\|)$$

\rightarrow plus fort que le $o(\|\vec{BB}'\|)$

$$\underline{(f+g)(B') - (f+g)(B) = \cos(\alpha) \|\nabla(f+g)_B\| \cdot \|\vec{BB}'\| + o(\|\vec{BB}'\|)}$$

pour B' du bon côté et tendant vers B

D'où B par optimal, car

$$(f+g)(B') > (f+g)(B) \quad \text{pour un certain } B'$$

(l'équivalent conserve le signe)

donc, la seule manière d'avoir
 B optimal est d'avoir $\cos(\alpha) = 0$
 (condition nécessaire),

i.e.

$$\nabla f_B + \nabla g_B \text{ normal à } T_B$$

i.e. $\nabla f_B + \nabla g_B$ colinéaires à R_B ,
 rayon passant par B.

i.e. C et A symétriques par rapport
à R_B (rappelons que ∇f_B et ∇g_B
 sont de norme 1)

i.e. $d(A, B) = d(B, C)$

qfd.

On a donc montré que l'optimal obtenu
 par compacité correspond nécessairement
 à un polygone régulier, d'où l'équivalence
 entre être régulier et maximiser le périmètre.